

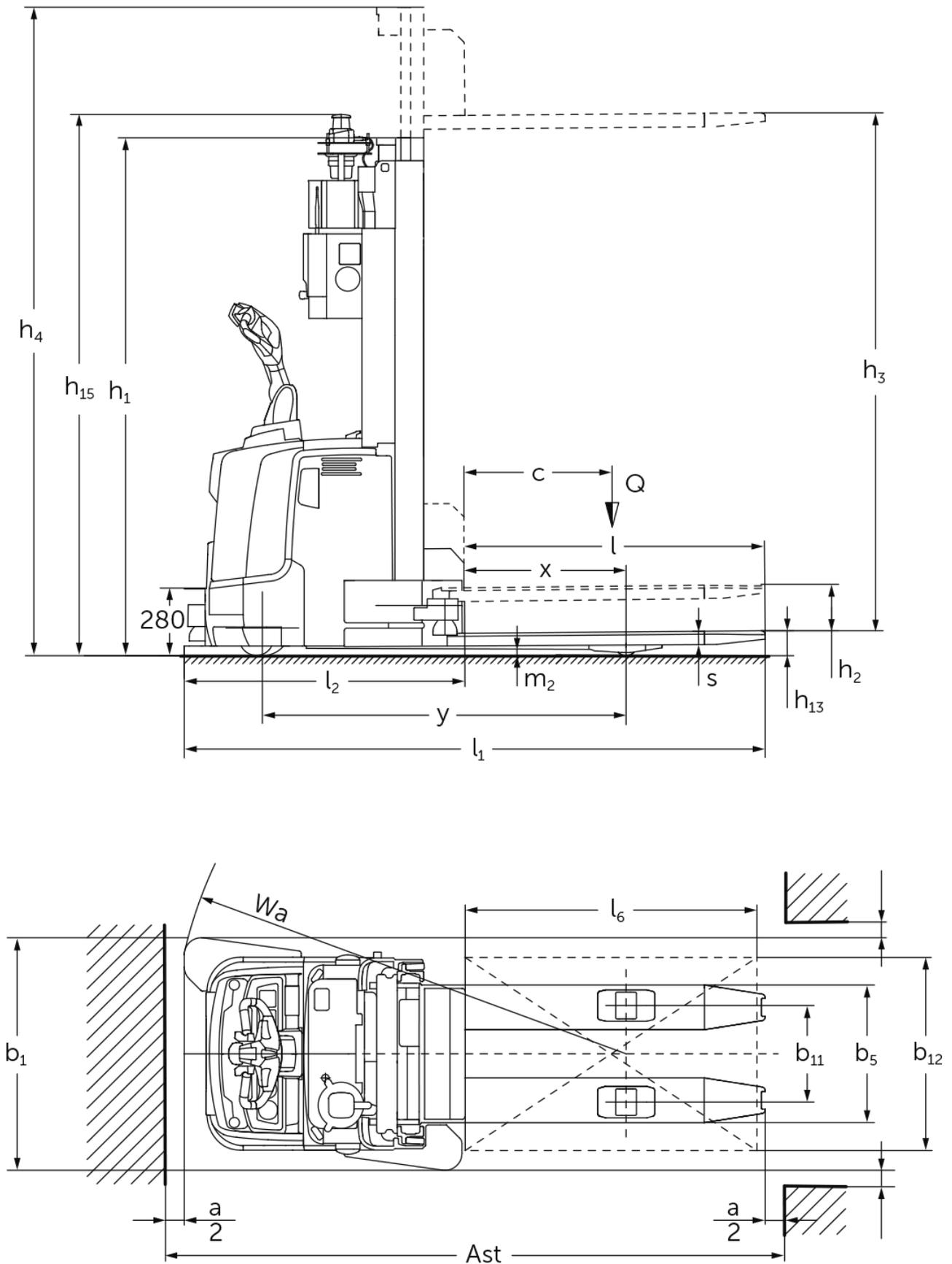


Aplicações de robôs móveis com altura de elevação alta

ERC 213a / 217a

Altura de elevação: 3100-4400 mm / Capacidade de carga: 1300-1700 kg

ERC 213a / 217a



ERC 213a / 217a

ERC 213a	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
Mastro telescópico duplo ZT	3100 mm	2150 mm	200 mm	3625 mm
	3800 mm	2500 mm	200 mm	4325 mm
	4400 mm	2750 mm	200 mm	4925 mm
ERC 217a	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
Mastro telescópico duplo ZT	2840 mm	2150 mm	200 mm	3495 mm
	3540 mm	2500 mm	200 mm	4195 mm

Tabela VDI

Posição: 03/2025

				ERC 213a	ERC 217a
Características	1.2	Designação do modelo pelo fabricante			
	1.3	Tração		Elétrico	
	1.4	Modo de operação		Automático	
	1.5	Capacidade de carga/carga	Q kg	1300	1700
	1.6	Distância do centro de gravidade da carga	c mm	600	
	1.8	Distância entre o eixo da roda e a face do garfo	x mm	659	
	1.9	Distância entre eixos	y mm	1496	
Pesos	2.1.1	Peso do equipamento (incluindo bateria)	kg	1410	1460
	2.2	Peso por eixo com carga à frente/atrás	kg	1060 / 1650	1080 / 2080
	2.3	Peso por eixo sem carga à frente/atrás	kg	985 / 425	1000 / 410
Rodas/chassis	3.1	Pneus		Poliuretano (PU)	
	3.2	Dimensão do pneu, dianteiro		Ø 230 x 77	
	3.3	Dimensão do pneu, traseiro		Ø 85 x 110	Ø 85 x 85
	3.4	Rodas adicionais		Ø 140 x 54	
	3.5	Rodas, quantidade dianteira/traseira (x=tracionadas)		1x + 1 / 2	1x + 1 / 4
	3.7	Distância entre centro do rasto dos pneus, atrás	b11 mm	400	
Dimensões básicas	4.2	Altura do mastro retraído (h1)	h1 mm	2075	
	4.2.1	Altura total	h15 mm	2285	
	4.4	Elevação (h3)	h3 mm	3100	2840
	4.5	Altura do mastro estendido (h4)	h4 mm	3650	3520
	4.15	Altura dos garfos, em baixo	h13 mm	90	
	4.19	Comprimento total	l1 mm	2393	
	4.20	Comprimento, incluindo parte posterior do garfo	l2 mm	1158	
	4.21.1	Largura total	b1 mm	965	
	4.22	Dimensões do garfo	s/e/ l mm	56 x 185 x 1235	
	4.25	Distância externa dos garfos	b5 mm	570	
4.32	Altura acima do solo no centro da distância entre eixos	m2 mm	28	20	
Performance	5.1	Velocidade de deslocamento com/sem carga	km/h	9 / 9	7 / 7
	5.10	Travão de serviço		regenerativo	
Motor elétrico/ sistema eletrónico	6.1	Motor de tração, potência no regime S2 60 min	kW	3,2	2,8
	6.2	Motor de elevação, potência no regime S3	kW	3	
	6.3	Bateria segundo DIN 43531/35/36		B 3 PzS	
	6.4	Voltagem da bateria/ capacidade nominal	V / Ah	24 / 375	
	6.5	Peso da bateria	kg	273	
Outros	8.1	Tipo de controle de direção		speedCONTROL AC	
	10.7	Nível de pressão sonora de acordo com EN12053, tubo do motorista	dB (A)	64	

- Esta ficha técnica, conforme diretriz VDI 2198, menciona apenas os valores técnicos do veículo padrão. Pneus diferentes, outros tipos de mastro, acessórios adicionais etc. podem fornecer outros valores.

- 4.2.1: Com opções adicionais (como carregamento automático, Floor-Spot, detecção de obstáculos elevados) h15 +100 mm.

- 5.1: Na operação manual 3,0 km/h. Velocidades de deslocamento na direção da carga: máx. 5,4 km/h (1,5 m/s).

- 5.1: para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency 7,0 / 7,0 km/h
- 6.1: Para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency: 2,8 kW

Jungheinrich Lift Truck Ltda.

Equipamentos de Transporte, Lda.

Rod. Vice Prefeito Hermenegildo Tonolli, 2535

Galpão 2

CEP 13295-000

Itupeva – SP

Tel. +55 11 3511-6295

contato@jungheinrich.com.br
www.jungheinrich.com.br

As unidades de produção alemãs em
Norderstedt, Moosburg e Landsberg são
certificadas, assim como nosso Centro
de Peças Originais em Kaltenkirchen. ISO 9001
ISO 14001

**JUNGHEINRICH**