

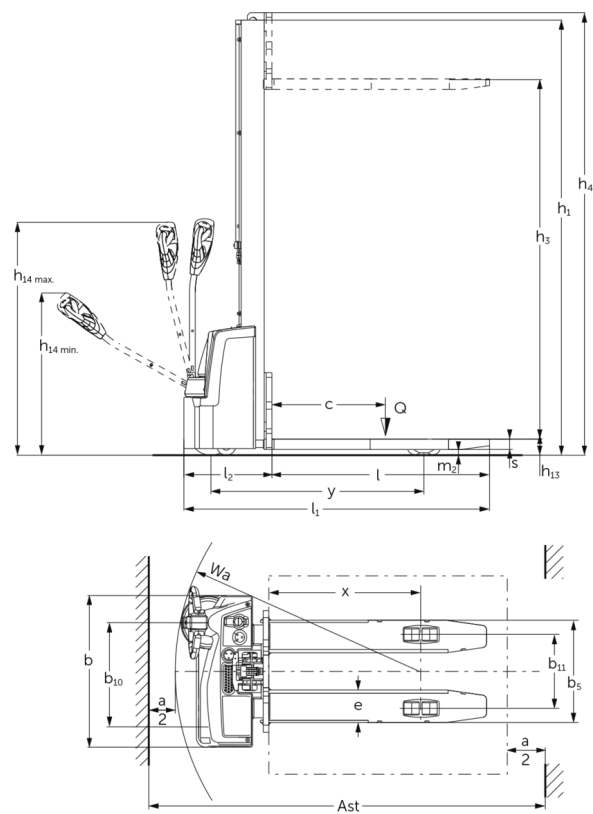


Transpalet electric pietonal cu catarg **EJC M10 E / M10b E**

Înălțime de ridicare: 1540-1900 mm / Capacitate de
încărcare: 1000 kg



EJC M10 E / M10b E



Tabel VDI

Marca	1.2	Domeniul de activitate al producătorului		EJC M10 E 1540	EJC M10 E 1900	EJC M10b E 1540
	1.3	Deplasare		Electric		
	1.4	Operare		Pietonal		
	1.5	Capacitate de încărcare / sarcină	Q kg	1000		
	1.6	Distanța față de centrul de greutate al sarcinii	c mm	600		
	1.8	Distanța de încărcare, între centrul axei motoare și furcă	x mm	803		783
	1.9	Ampatament	y mm	1125		1154
Greutăți	2.1.1	Greutate totală (inclusiv baterie)	kg	460	478	602
	2.2	Sarcina de încărcare pe axa față / spate cu încărcătură	kg	622 / 838	630 / 848	560 / 1042
	2.3	Sarcina de încărcare pe axa față / spate fără încărcătură	kg	350 / 110	360 / 118	430 / 172
Roți / Suspension	3.1	Anvelope		TPU / PU		Poliuretan (PU)
	3.2	Dimensiune anvelope, față		Ø210x70		
	3.3	Dimensiune anvelope, spate		Ø80x70		Ø80x98
	3.4	Roți suplimentare		Ø100x50		Ø80x48
	3.5	Roți, număr față / spate (x = condus)		1x+1/4		1x+1/2
	3.6	Ecartament, față	b10 mm	550		
	3.7	Ecartament, spate	b11 mm	390		1002
Dimensiuni de bază	4.2	Înălțime catarg retras (h1)	h1 mm	1935	2295	1935
	4.3	Ridicare liberă (h2)	h2 mm	1540	1900	1540
	4.4	Înălțime de ridicare a furcilor (h3)	h3 mm	1540	1900	1540
	4.5	Înălțime catarg extins (h4)	h4 mm	1935	2295	1935
	4.9	Înălțimea minimă/maximă a manșei de comandă în poziția de deplasare	h14 mm	800 / 1240		
	4.15	Înălțimea coborâtă	h13 mm	85		
	4.19	Lungime totală	l1 mm	1615		1664
	4.20	Lungimea până la baza furcilor	l2 mm	465		514
	4.21.1	Lățime totală	b1 mm	800		
	4.22	Dimensiuni furci	s/e/l mm	55 x 172 x 1150		40 x 100 x 1150
	4.25	Distanța peste furci	b5 mm	540		545
	4.26	Distanța dintre brațele de sprijin / zona de încărcare	b4 mm	-		882
	4.32	Garda la sol, centrul ampatamentului	m2 mm	30		35
	4.34.1	Lățime culoar de lucru (palet 1000x1200 manipulat transversal)	Ast mm	2127		2163
	4.34.2	Lățime culoar de lucru (palet 800x1200 manipulat longitudinal)	Ast mm	2059		2100
	4.35	Rază de întoarcere	Wa mm	1295		1325

Date de performanță	5.1	Viteza de deplasare cu sarcină / fără sarcină	km/h	5 / 5
	5.2	Viteza de ridicare cu sarcină / fără sarcină	m/s	0,12 / 0,22
	5.3	Viteza de coborâre cu sarcină / fără sarcină	m/s	0,15 / 0,13
	5.8	Gradabilitate maximă cu sarcină / fără sarcină	%	6 / 16
	5.10	Frână de parcare		electric
Cu motor electric / Electronica	6.1	Motor de tracțiune, performanță S2 60 min	kW	1
	6.2	Motor de ridicare, performanță la S3	kW	2,2
	6.3	Baterie conform DIN 43531/35/36		Nu
	6.4	Tensiunea bateriei / capacitate nominală	V / Ah	24 / 50
	6.5	Greutatea bateriei	kg	15
	6.6	Consumul de energie conform ciclului VDI	kWh/h	0,54
	6.6.1	Consumul de energie conform ciclului EN	kWh/h	0,47
	6.6.2	Echivalent CO2 conform EN16796	kg/h	0,3
Alte	8.1	Tipul unității de deplasare		BLDC: curent continuu fără perii
	10.7	nivelul zgomot conform EN12053, perceput de urechea operatorului	dB (A)	63
- Această fișă tehnică oferă doar valorile tehnice ale configurației standard, în conformitate cu directiva VDI 2198. Alte anvelope, tipuri de catarg sau echipamente suplimentare etc. pot avea ca rezultat valori diferite.				

Pentru EJC M10b:

- Nr. VDI 3.7: În funcție de lățimea setată a ecartamentului: b11 = 1 002 mm/1 132 mm/1 332 mm (cu raster conform lățimii ecartamentului).
- Nr. VDI 4.21.1: În funcție de lățimea setată a ecartamentului: b1 = 1 042 mm/1 212 mm/1 412 mm (cu raster conform lățimii ecartamentului).
- Nr. VDI 4.25: Grindă pe suport furci: b5 = 316 mm/484 mm/545 mm/621 mm/663 mm/706 mm.
- Nr. VDI 4.26: În funcție de lățimea setată a ecartamentului: b4 = 882 mm/1 052 mm/1 252 mm (cu raster conform lățimii ecartamentului).

Jungheinrich România S.R.L

Ploiești West Park (PWP)
Strada Bruxelles nr. 17, 107025 Ariceștii Rahtivani
Județul Prahova,
România
office@jungheinrich.ro
www.jungheinrich.ro

Fabricile de producție germane din
Norderstedt, Moosburg și Landsberg
sunt certificate, la fel ca și centrul nostru
de piese de schimb originale din
Kaltenkirchen.

ISO 9001
ISO 14001



 **JUNGHEINRICH**