



Transpalette électrique à conducteur assis

ESE 220-320

Hauteur de levée: 125 mm / Capacité de charge: 2000 kg



The schematic diagram illustrates the mechanical model of the robot arm. It shows a vertical assembly with dimensions 1435 mm total height and 608 mm for the upper section. A horizontal force Q is applied at a distance C from the vertical axis. The base features a pivot point with a radius of 70 mm. Horizontal distances are labeled as l_2 , 179 mm, y , 25 mm, x , 95 mm, and l_1 . Vertical distances include h_6 , h_{13} , and h_3 .

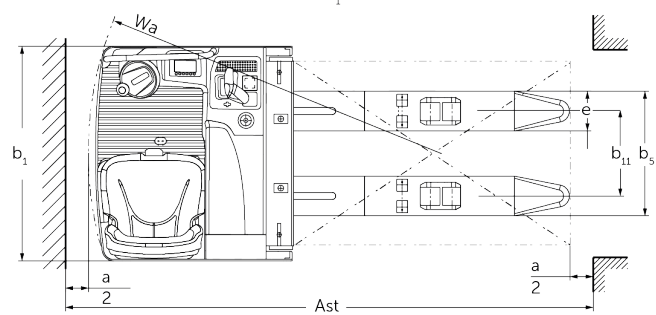


Tableau VDI

Sigle	1.1	Fabricant (désignation abrégée)		Jungheinrich	
	1.2	Code type du fabricant		ESE 220	ESE 320
	1.3	Entraînement		Électrique	
	1.4	Commande		Siège	
	1.5	Capacité de charge/charge	Q kg	2000	
	1.6	Distance du centre de gravité de la charge	c mm	600	
	1.8	Distance du talon de fourche à l'axe essieu avant	x mm	868	
	1.9	Empattement	y mm	1548	
Poids	2.1.1	Poids propre (batterie comprise)	kg	1062	1074
	2.2	Charge sur essieu avec charge à l'avant / à l'arrière	kg	1896 / 1142	1902 / 1182
	2.3	Charge sur essieu sans charge à l'avant / à l'arrière	kg	258 / 808	264 / 816
Roues / Châssis	3.1	Pneus		Polyuréthane (PU)	
	3.2	Taille des roues AV		Ø 230 x 78	
	3.3	Taille des roues AR		Ø 85x85	
	3.4	Roues supplémentaires		Ø 140 x 54	
	3.5	Roues, nombre à l'avant / à l'arrière (x=à entraînement)		2 + 1x / 4	
	3.6	Voie avant	b10 mm	544	645
	3.7	Voie arrière	b11 mm	385	
Dimensions de base	4.4	Levée (h3)	h3 mm	125	
	4.8	Hauteur assis/hauteur debout	h7 mm	1020	
	4.15	Hauteur des bras porteurs baissés	h13 mm	90	
	4.19	Longueur totale	l1 mm	2009	
	4.20	Longueur, talon de fourche compris	l2 mm	859	
	4.21.1	Largeur totale	b1 mm	820	930
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/l mm	60 x 172 x 1150	
	4.25	Écartement extérieur des fourches	b5 mm	540	
	4.32	Garde au sol centre empattement	m2 mm	25	
	4.34.2	Largeur d'allée (palette 800x1200 dans le sens de la longueur)	Ast mm	2259	
Caractéristiques de performance	4.35	Rayon de braquage	Wa mm	1739	1751
	5.1	Vitesse de traction avec / sans charge	km/h	10 / 12,5	
	5.2	Vitesse de levée avec / sans charge	m/s	0,06 / 0,07	
	5.3	Vitesse de descente avec / sans charge	m/s	0,06 / 0,05	
	5.8	Capacité de franchissement max. des pentes avec / sans charge	%	8 / 13	
	5.10	Frein de service		électrique	

Moteur électrique / système électronique	6.1	Moteur de traction, puissance S2 60 min	kW	2,8	
	6.2	Moteur de levée, performance pour S3	kW	2,2	
	6.3	Batterie selon DIN 43531/35/36		non	
	6.4	Tension de batterie / capacité nominale	V / Ah	24 / 465	
	6.5	Poids de la batterie	kg	380	
	6.6	Consommation d'énergie selon cycle VDI	kWh/h	0	
	6.6.1	Consommation d'énergie selon cycle EN	kWh/h	0,41	0,43
	6.6.2	Équivalent CO2 selon EN16796	kg/h	0,2	
Autres	8.1	Type de commande de conduite		CA	
- Cette fiche technique selon la directive VDI 2198 n'indique que les valeurs techniques du chariot standard. D'autres bandages, d'autres mâts, des dispositifs supplémentaires, etc. peuvent donner lieu à d'autres valeurs.					

Les valeurs figurant dans le tableau sont valables pour l'écartement extérieur des fourches de 540 mm, la longueur de fourches de 1150 mm, la levée des bras porteurs relevée.

- N° VDI 1.8 : levée des bras porteurs abaissée : $x + 95$ mm.
- N° VDI 1.9 : levée des bras porteurs abaissée : $y + 95$ mm.
- N° VDI 4.35 : levée des bras porteurs abaissée : $W_a + 95$ mm.

Les usines de production de Norderstedt
et Moosburg en Allemagne sont
certifiées.

ISO 9001
ISO 14001

Les matériels Jungheinrich sont
conformes aux normes européennes de
sécurité



 **JUNGHEINRICH**