

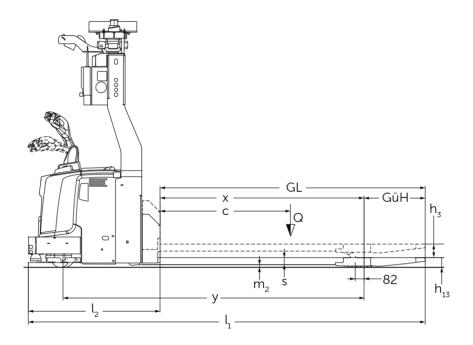
Robot Mobile pour applications au sol ERE 225a

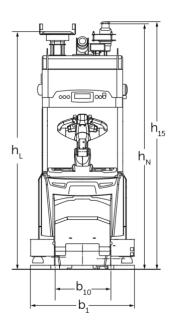
Hauteur de levée: 125 mm / Capacité de charge: 2500 kg





ERE 225a





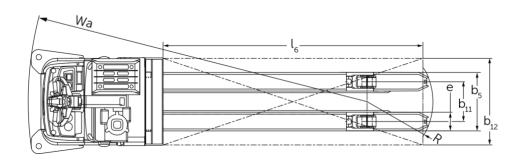


Tableau VDI

Sigle	1.1	Fabricant (désignation abrégée)			Jungheinrich
	1.2	Code type du fabricant			ERE 2a
	1.3	Entraînement			Électrique
	1.4	Commande	_		Automatique
	1.5	Capacité de charge/charge	Q	kg	2500
	1.6	Distance du centre de gravité de la charge	С	mm	1200
	2.1.1	Poids propre (batterie comprise)		kg	1240
	2.2	Charge sur essieu avec charge à l'avant / à l'arrière		kg	1590 / 2150
Poids	2.3	Charge sur essieu sans charge à l'avant / à l'arrière		kg	1020 / 220
âssis	3.1	Pneus			Polyuréthane (PU)
	3.2	Taille des roues AV			230 x 77
	3.3	Taille des roues AR			85 x 85
ρ	3.4	Roues supplémentaires			140 x 54
Roues / Châssis	3.7	Voie arrière	b11	mm	368
	4.2	Hauteur du mât replié (h1)	h1	mm	2230
	4.2.1	Hauteur totale	h15	mm	2280
0)	4.4	Levée (h3)	h3	mm	125
Sase	4.15	Hauteur des bras porteurs baissés	h13	mm	90
o O	4.19	Longueur totale	l1	mm	3666
Suc	4.20	Longueur, talon de fourche compris	12	mm	1217
Dimensions de base	4.21.1	Largeur totale	b1	mm	965
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/l	mm	70 x 187 x 2450
	4.25	Écartement extérieur des fourches	b5	mm	540
	4.31	Garde au sol avec charge sous le mât	m1	mm	20
	4.32	Garde au sol centre empattement	m2	mm	30
O O	5.1	Vitesse de traction avec / sans charge		km/h	7,2 / 7,2
Données de performance	5.10	Frein de service			générateur

	Φ
	⊇
	$\underline{\circ}$
	Ē
_	Ó

Ō				
Moteur électrique / système électror	6.1	Moteur de traction, puissance S2 60 min	kW	2,8
	6.2	Moteur de levée, performance pour S3	kW	1,5
	6.4	Tension de batterie / capacité nominale	V / Ah	24 / 375
	6.5	Poids de la batterie	kg	273
	8.1	Type de commande de conduite		speedCONTROL CA
Autres	10.7	Niveau sonore selon EN12053	dB (A)	64

⁻ Cette fiche technique selon la directive VDI 2198 n'indique que les valeurs techniques du chariot standard. D'autres bandages, d'autres mâts, des dispositifs supplémentaires, etc. peuvent donner lieu à d'autres valeurs.

