

Aplicações de robôs móveis com altura de elevação alta

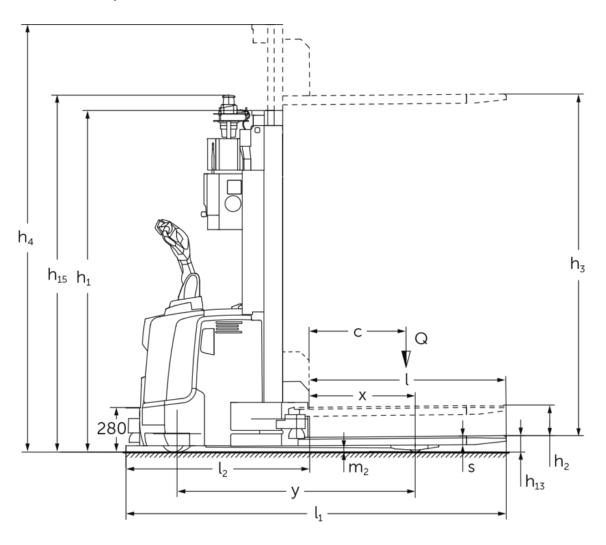
ERC 213a / 217a

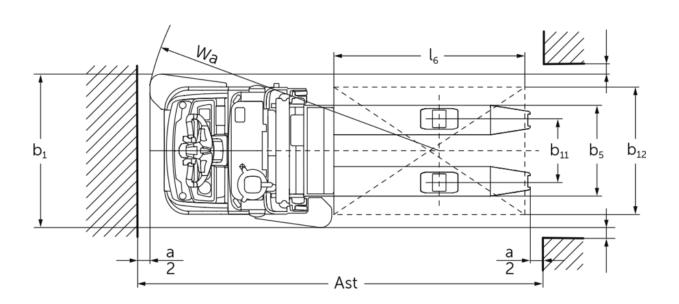
Altura de elevação: 3100-4400 mm / Capacidade de carga: 1300-1700 kg





ERC 213a / 217a





ERC 213a / 217a

ERC 213a	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
	3100 mm	2150 mm	200 mm	3625 mm
Mastro telescópico duplo ZT	3800 mm	2500 mm	200 mm	4325 mm
	4400 mm	2750 mm	200 mm	4925 mm
ERC 217a	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
Mastro talescánico dunto 7T	2840 mm	2150 mm	200 mm	3495 mm
Mastro telescópico duplo ZT	3540 mm	2500 mm	200 mm	4195 mm

Tabela VDI

	1.1	Fabricante (nome curto)			Jungheinrich		
Características	1.2	Denominação do fabricante			ERC 213a	ERC 217a	
	1.3	Unidade de tração			Elétrico		
	1.4	Tipo de operação			Automático		
	1.5	Capacidade de carga/carga	Q	kg	1300	1700	
	1.6	Distância do centro de gravidade da carga	С	mm	600		
	1.8	Distância da carga	×	mm	659		
	1.9	Distância entre rodas	у	mm	1496		
	2.1.1	Peso próprio (incluindo bateria)		kg	1410 1460		
	2.2	Carga por eixo com carga dianteira/traseira		kg	1060 / 1650	1080 / 2080	
Pesos	2.3	Carga por eixo sem carga dianteira/traseira		kg	985 / 425	1000 / 410	
	3.1	Pneus			Poliuretano (PU)		
	3.2	Tamanho do pneu, dianteiro			Ø 23	0 x 77	
assis	3.3	Tamanho do pneu, traseiro			Ø 85 x 110	Ø 85 x 85	
/cha	3.4	Rodas adicionais			Ø 140 x 54		
Rodas/chassis	3.5	Rodas, quantidade dianteira/traseira (x=tracionadas)			1x + 1 / 2	1x + 1 / 4	
	3.6	Distância entre rodas, dianteira	b10	mm	5	15	
	3.7	Distância entre rodas, traseira	b11	mm	400		
	4.2	Altura do mastro retraído (h1)	h1	mm	2075		
	4.2.1	Altura total	h15	mm	2285		
	4.4	Elevação (h3)	h3	mm	3100	2840	
Se	4.5	Altura do mastro estendido (h4)	h4	mm	3650	3520	
ásic	4.15	Altura rebaixada	h13	mm	g	00	
es b	4.19	Comprimento total	l1	mm	2393		
mensões básicas	4.20	Comprimento incluindo a parte inferior do garfo	12	mm	1158		
Dimer	4.21.1	Largura total	b1	mm	965		
	4.22	Dimensões do garfo	s/e/	mm	56 x 185 x 1235		
	4.25	Distância externa dos garfos	b5	mm	5	70	
	4.32	Desimpedimento do piso no centro da distância entre rodas	m2	mm	28	20	
Performance	5.1	Velocidade de deslocamento com/sem carga		km/h	9/9	7/7	
	5.8	Capacidade máx. subida da rampa com/sem carga		%	4 / 4	-/-	
	5.10	Freio de serviço			regenerativo		

nico			134/	7.0	2.0	
eletrón	6.1	Motor de tração, potência no regime S2 60 min	kW	3,2	2,8	
	6.2	Motor de elevação, potência no regime S3	kW		3	
Ша	6.3	Bateria conforme DIN 43531/35/36		B 3 PzS		
iste	6.4	Tensão da bateria/capacidade nominal	V / Ah	24 / 375		
Motor elétrico/sistema	6.5	Peso da bateria	kg	273		
M	8.1	Tipo de controle da unidade		speedCONTROL AC		
Outros	10.7	Nível sonoro conforme EN 12053	dB (A)	64		

^{- 4.2.1:} Com opções adicionais (como carregamento automático, Floor-Spot, detecção de obstáculos elevados) h15 +100

- Esta ficha técnica, conforme diretriz VDI 2198, menciona apenas os valores técnicos do veículo padrão. Pneus diferentes, outros tipos de mastro, acessórios adicionais etc. podem fornecer outros valores.

mm. - 5.1: Na operação manual 3,0 km/h. Velocidades de deslocamento na direção da carga: máx. 5,4 km/h (1,5 m/s).

^{- 5.1:} para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency 7,0 / 7,0 km/h
- 6.1: Para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency: 2,8 kW

Jungheinrich Lift Truck Ltda.

Equipamentos de Transporte, Lda. Rod. Vice Prefeito Hermenegildo Tonolli, 2535 Galpão 2 CEP 13295-000 Itupeva – SP Tel. +55 11 3511-6295 contato@jungheinrich.com.br www.jungheinrich.com.br

As unidades de produção alemãs em Norderstedt, Moosburg e Landsberg são certificadas, assim como nosso Centro de Peças Originais em Kaltenkirchen.

