

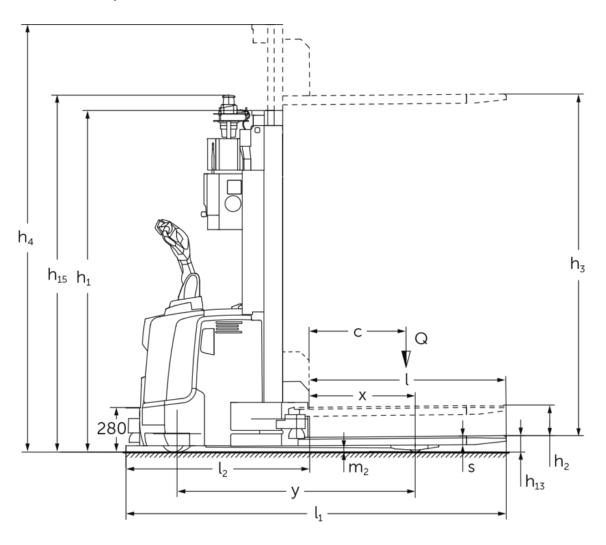
## Robot Mobile Application de stockage ERC 213a / 217a

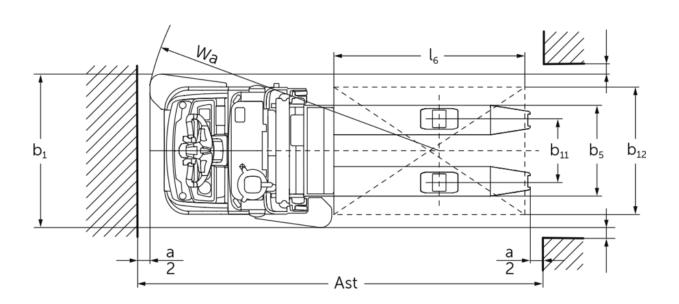
Hauteur de levée: 3100-4400 mm / Capacité de charge: 1300-1700 kg





## ERC 213a / 217a





## ERC 213a / 217a

ERC 213a	Levée (h3)	Hauteur du mât replié (h1)	Levée libre (h2)	Hauteur du mât déployé (h4)
	3100 mm	2150 mm	200 mm	3625 mm
Mât duplex ZT	3800 mm	2500 mm	200 mm	4325 mm
	4400 mm	2750 mm	200 mm	4925 mm
ERC 217a	Levée (h3)	Hauteur du mât replié (h1)	Levée libre (h2)	Hauteur du mât déployé (h4)
Mât duploy 7T	2840 mm	2150 mm	200 mm	3495 mm
Mât duplex ZT	3540 mm	2500 mm	200 mm	4195 mm

## Tableau VDI

	1.1	! ! Fabricant (désignation abrégée)			Junah	einrich
Sigle	1.2	Code type du fabricant			ERC 213a	ERC 217a
	1.3	Entraînement				rique
	1.4	Commande				natique
	1.5	Capacité de charge/charge	Q	kg	1300	1700
	1.6	Distance du centre de gravité de la charge	С	mm	600	
	1.8	Distance du talon de fourche à l'axe essieu avant	x	mm	659	
	1.9	Empattement	y	mm	1496	
	2.1.1	Poids propre (batterie comprise)	,	kg	1410 1460	
	2.2	Charge sur essieu avec charge à l'avant / à l'arrière		kg	1060 / 1650	1080 / 2080
Poids	2.3	Charge sur essieu sans charge à l'avant / à l'arrière		kg	985 / 425	1000 / 410
	3.1	Pneus			Polyuréti	nane (PU)
10	3.2	Taille des roues AV			Ø 23	O x 77
ISSİS	3.3	Taille des roues AR			Ø 85 x 110	Ø 85 x 85
Ü	3.4	Roues supplémentaires			Ø 140	0 x 54
/ se	3.5	Roues, nombre à l'avant / à l'arrière (x=à entraînement)			1x + 1 / 2	1x + 1 / 4
Roues / Châssis	3.6	Voie avant	b10	mm	5:	15
	3.7	Voie arrière	b11	mm	400	
	4.2	   Hauteur du mât replié (h1)	h1	mm	2075	
	4.2.1	Hauteur totale	h15	mm	2285	
	4.4	Levée (h3)	h3	mm	3100	2840
se	4.5	Hauteur du mât déployé (h4)	h4	mm	3650	3520
e ps	4.15	Hauteur des bras porteurs baissés	h13	mm	9	0
ls d	4.19	Longueur totale	l1	mm	2393	
sior	4.20	Longueur, talon de fourche compris	l2	mm	1158	
Dimensions de base	4.21.1	Largeur totale	b1	mm	965	
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/	mm	56 x 185 x 1235	
	4.25	Écartement extérieur des fourches	b5	mm	570	
	4.32	Garde au sol centre empattement	m2	mm	28	20
Données de performance	5.1	Vitesse de traction avec / sans charge		km/h	9 / 9	7/7
	5.8	Capacité de franchissement max. des pentes avec / sans charge		%	4 / 4	- / -
	5.10	Frein de service			généi	rateur

(1)
$\tilde{\neg}$
ᇊ
-≚
$\subseteq$
0

0						
électrique / système électro	6.1	Moteur de traction, puissance S2 60 min	kW	3,2	2,8	
	6.2	Moteur de levée, performance pour S3	kW	3		
	6.3	Batterie selon DIN 43531/35/36		B 3 PzS		
	6.4	Tension de batterie / capacité nominale	V / Ah	24 / 375		
	6.5	Poids de la batterie	kg	273		
Moteur	8.1	Type de commande de conduite		speedCON	ITROL CA	
Autres Mo	10.7	Niveau sonore selon EN12053	dB (A)	64		

<sup>-</sup> Cette fiche technique selon la directive VDI 2198 n'indique que les valeurs techniques du chariot standard. D'autres bandages, d'autres mâts, des dispositifs supplémentaires, etc. peuvent donner lieu à d'autres valeurs.

- 4.2.1 : avec options supplémentaires (par ex. charge automatique, Floor-Spot, reconnaissance d'obstacles soulevés) h15 + 100 mm.
- -5.1: en mode manuel 3,0 km/h. Vitesses de translation dans le sens de la charge : max. 5,4 km/h (1,5 m/s).
- 5.1 : pour l'ERC 213a avec pack d'équipement Efficiency 7,0 / 7,0 km/h 6.1 : pour l'ERC 213a avec pack d'équipement Efficiency : 2,8 kW

Les usines de production de Norderstedt et Moosburg en Allemagne sont certifiées.

Les matériels Jungheinrich sont conformes aux normes européennes de sécurité

