



Wózki widłowe do kompletacji pionowej

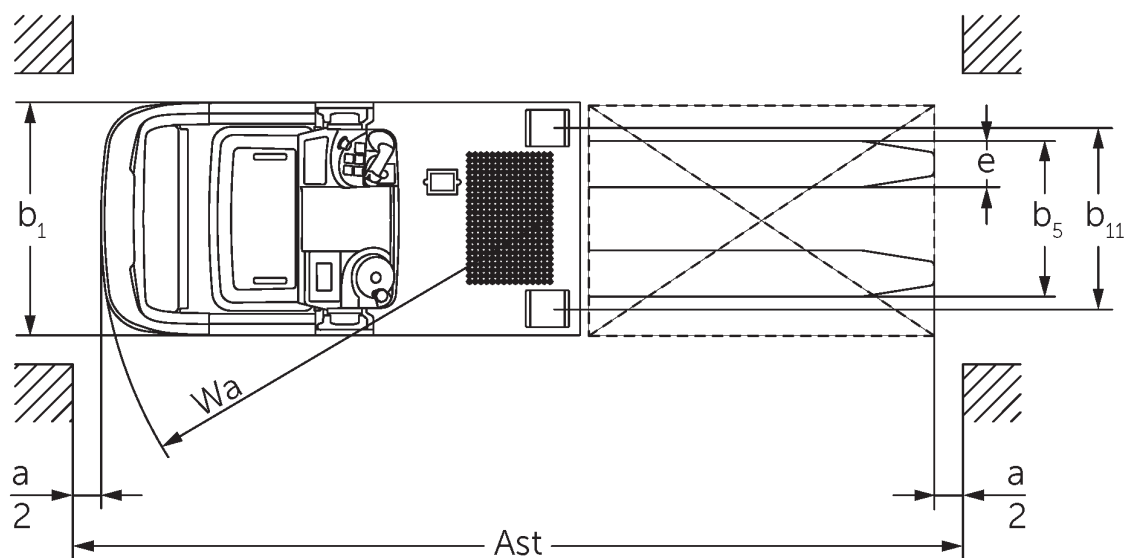
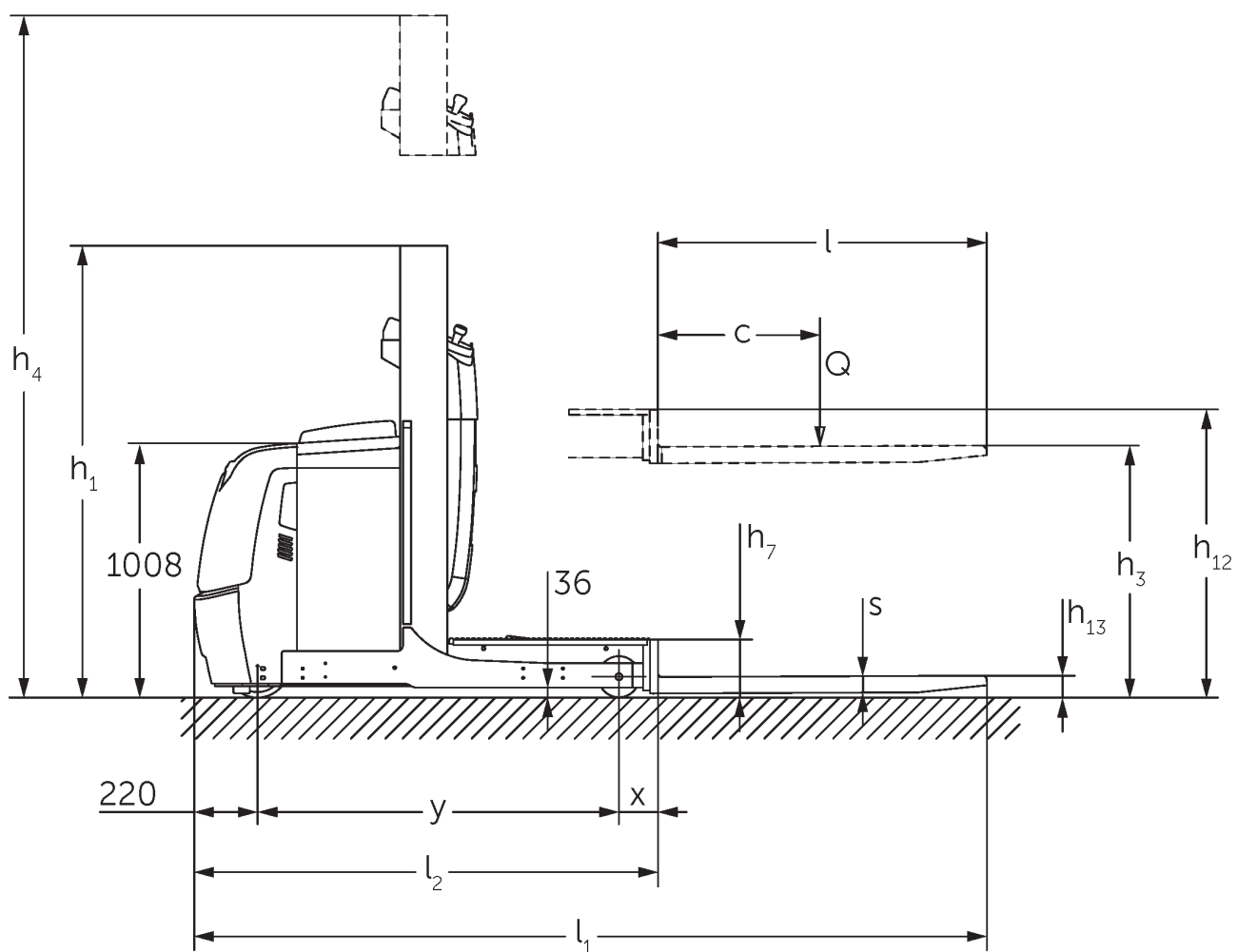
EKS 110

Wysokość podnoszenia: 1000-2800 mm / Udźwig: 1000 kg

Technical drawing of a vehicle seat and backrest assembly in a side view. The drawing includes the following dimensions and parameters:

- h_4 : Total height from the ground to the top of the backrest.
- h_1 : Height from the ground to the top of the seat backrest.
- 1008 : Height from the ground to the top of the seat cushion.
- 220 : Width of the seat base.
- y : Horizontal distance from the front edge of the seat base to the center of gravity of the seat backrest.
- l_2 : Horizontal distance from the front edge of the seat base to the pivot point of the backrest.
- l_1 : Horizontal distance from the front edge of the seat base to the pivot point of the backrest.
- h_7 : Height from the ground to the pivot point of the backrest.
- h_3 : Height from the ground to the top of the backrest.
- h_9 : Height from the ground to the top of the backrest.
- h_{12} : Height from the ground to the top of the backrest.
- h_6 : Height from the ground to the top of the backrest.
- h_{13} : Height from the ground to the top of the backrest.
- Q : Downward force applied to the backrest.
- S : Downward force applied to the seat base.
- C : Horizontal distance from the pivot point of the backrest to the point of application of force Q .
- l : Horizontal distance from the pivot point of the backrest to the point of application of force S .





Ilustracja przedstawia EKS 110 L 100 E

Dane techniczne według VDI

Właściwości	1.1	Producent (nazwa skrócona)			Jungheinrich							
	1.2	Typ			EKS 110 L 100 E	EKS 110 L 160 E	EKS 110 L 190 E	EKS 110 L 280 ZZ	EKS 110 Z 100 E	EKS 110 Z 160 E	EKS 110 Z 190 E	EKS 110 Z 280 ZZ
	1.3	Napęd			akumulatorowy							
	1.4	Obsługa wózka z pozycji operatora			kompletacja							
	1.5	Udźwig / ładunek	Q	kg	1000							
	1.6	Odległość środka ciężkości ładunku od czopa widet	c	mm	600							
	1.8	Odległość czopa widet od osi kół	x	mm	143			180	148			185
	1.9	Rozstaw osi kół	y	mm	1330			1385	1330			1385
Ciężary	2.1.1	Masa własna (wraz z akumulatorem)	kg		1661	1785	1813	2268	1763	1907	1953	2390
	2.2	Nacisk na oś z ładunkiem przód / tył	kg		491 / 2170	516 / 2269	506 / 2307	762 / 2506	489 / 2274	508 / 2399	504 / 2449	754 / 2636
	2.3	Nacisk na oś bez ładunku przód / tył	kg		1053 / 608	1093 / 692	1084 / 729	1336 / 932	1062 / 701	1083 / 824	1079 / 874	1328 / 1062
Koła / układ jezdny	3.1	Ogumienie			Vulkollan ®							
	3.2	Wymiary kół, przód			ø 230 x 80							
	3.3	Wymiary kół, tył			ø 150 x 130							
	3.5	Liczba kół przód / tył (x = napęd)			1x / 2							
	3.7	Rozstaw kół, tył	b11	mm	630			720	630			720
Wymiary	4.2	Wysokość masztu w stanie złożonym (h1)	h1	mm	1650	2260	2560	2250	1650	2260	2560	2250
	4.4	Wysokość podnoszenia (h3)	h3	mm	1000	1600	1900	2800	1000	1600	1900	2800
	4.5	Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4)	h4	mm	2650	3830	4130	5030	2650	3830	4130	5030
	4.7	Wysokość daszka ochronnego (kabina)	h6	mm	-	2230			-	2230		
	4.8.1	Wysokość fotela/platformy operatora	h7	mm	200							
	4.11	Wysokość podnoszenia dodatkowego	h9	mm	-				800			
	4.14	Maks. wysokość podłogi operatora	h12	mm	1200	1800	2100	3000	1200	1800	2100	3000
	4.15	Wysokość opuszczonych widet	h13	mm	80							
	4.19	Długość całkowita	l1	mm	2890			2980	2895			2985
	4.20	Długość korpusu wózka	l2	mm	1690			1780	1695			1785
	4.21.1	Szerokość całkowita	b1	mm	810			900	810			900
	4.22	Wymiary widet	s/ e/l	mm	60 x 160 x 1200							
	4.25	Zewnętrzny rozstaw widet	b5	mm	540							
	4.26	Wewnętrzny rozstaw ramion kół / powierzchni ładunkowej	b4	mm	430			520	430			520
	4.27	Rozstaw rolek prowadzących	b6	mm	970			1060	970			1060

	4.31	Prześwit pod masztem z ładunkiem	m1	mm	35							
	4.34.1	Szerokość korytarza roboczego (paleta 1000 x 1200 poprzecznie)	Ast	mm	3039			3127	3039		3127	
	4.34.2	Szerokość korytarza roboczego (paleta 800x1200 wzdłuż)	Ast	mm	3149			3240	3154		3245	
	4.35	Promień skrętu	Wa	mm	1548			1603	1548		1603	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy z ładunkiem / bez ładunku (Efficiency drivePLUS)		km/h	9 / 10 10 / 13	9 / 9 10 / 12	9 / 9 9,5 / 12	9 / 9 9 / 11	9 / 10 10 / 13	9 / 9 10 / 12	9 / 9 9,5 / 12	9 / 9 9 / 11
	5.2	Prędkość podnoszenia z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,19 / 0,26	0,15 / 0,2		0,23 / 0,31	0,19 / 0,26	0,15 / 0,2		0,23 / 0,31
	5.3	Prędkość opuszczania z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,24 / 0,24	0,23 / 0,22		0,28 / 0,26	0,24 / 0,24	0,23 / 0,22		0,28 / 0,26
	5.7	Zdolność pokonywania wzniesień z ładunkiem / bez ładunku		%	5 / 10							
	5.10	Hamulec roboczy			przeciwprądowy							
	5.11	Hamulec postojowy			elektromagnetyczny							
Silniki	6.1	Silnik jazdy, S2 60 min		kW	3,2							
	6.2	Silnik podnoszenia, S3		kW	3			6	3		6	
	6.3	Akumulator wg DIN 43531 / 35 / 36			DIN 43535 B							
	6.4	Pojemność akumulatora (znamionowa)		V / Ah	24 / 620							
	6.5	Masa akumulatora		kg	480							
	6.6.1	Zużycie energii wg cyklu EN16796		kWh/h	0,42							
Inne	8.1	Rodzaj sterowania jazdą			AC							
	10.5	Układ kierowniczy			elektryczne wspomaganie kierownicy							
	10.7	Poziom ciśnienia akustycznego wg EN12053		dB (A)	61							

- Niniejsza karta katalogowa zgodnie z wytycznymi VDI 2198 zawiera jedynie parametry wózka standardowego. W przypadku zastosowania innego ogumienia, innych masztów, osprzętu itp. parametry te mogą ulec zmianie.

- 4.2: L100E z dachem ochronnym 2 230 mm
- 4.5: L100E z dachem ochronnym 3 230 mm
- 4.7: L100E i Z100E dach ochronny opcjonalnie

Jungheinrich Polska Sp. z o.o.

ul. Świerkowa 3, Bronisze k. Warszawy
05-850 Ożarów Mazowiecki
PL1130082801
telefon +48 22 332 88 00
fax +48 22 332 88 01
infolinia 0801 300 801
info@jungheinrich.pl
www.jungheinrich.pl

Niemieckie zakłady produkcyjne w
Norderstedt, Moosburgu i Landsbergu
oraz nasze Centrum Części Zamiennych
w Keltenkirchen posiadają certyfikaty
ISO.

ISO 9001
ISO 14001

Wózki jezdniowe firmy Jungheinrich
spełniają europejskie wymagania
bezpieczeństwa.



**JUNGHEINRICH**