



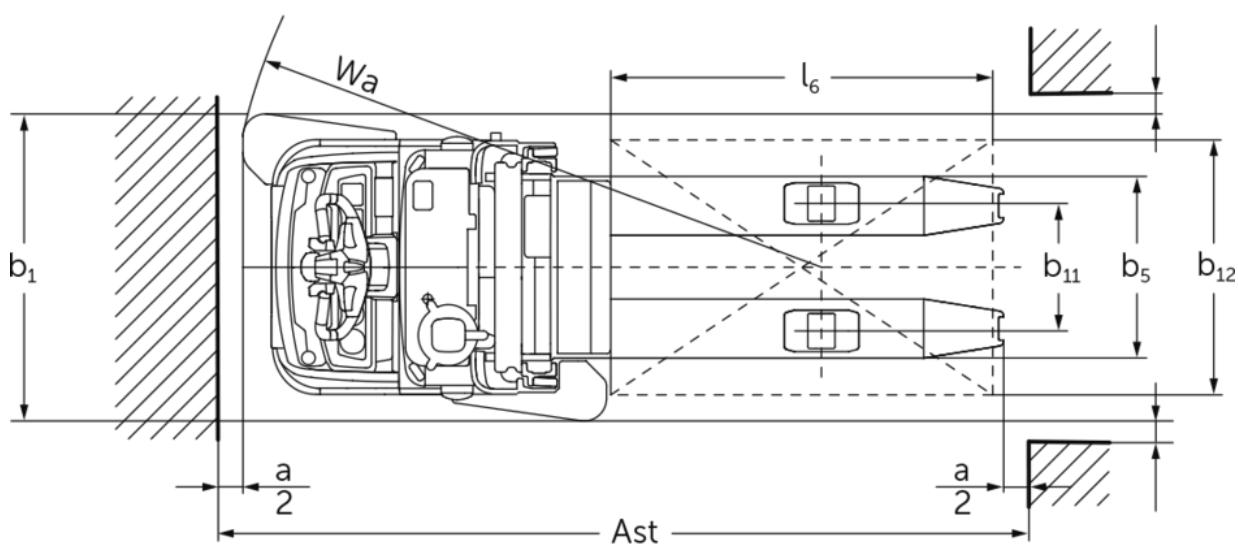
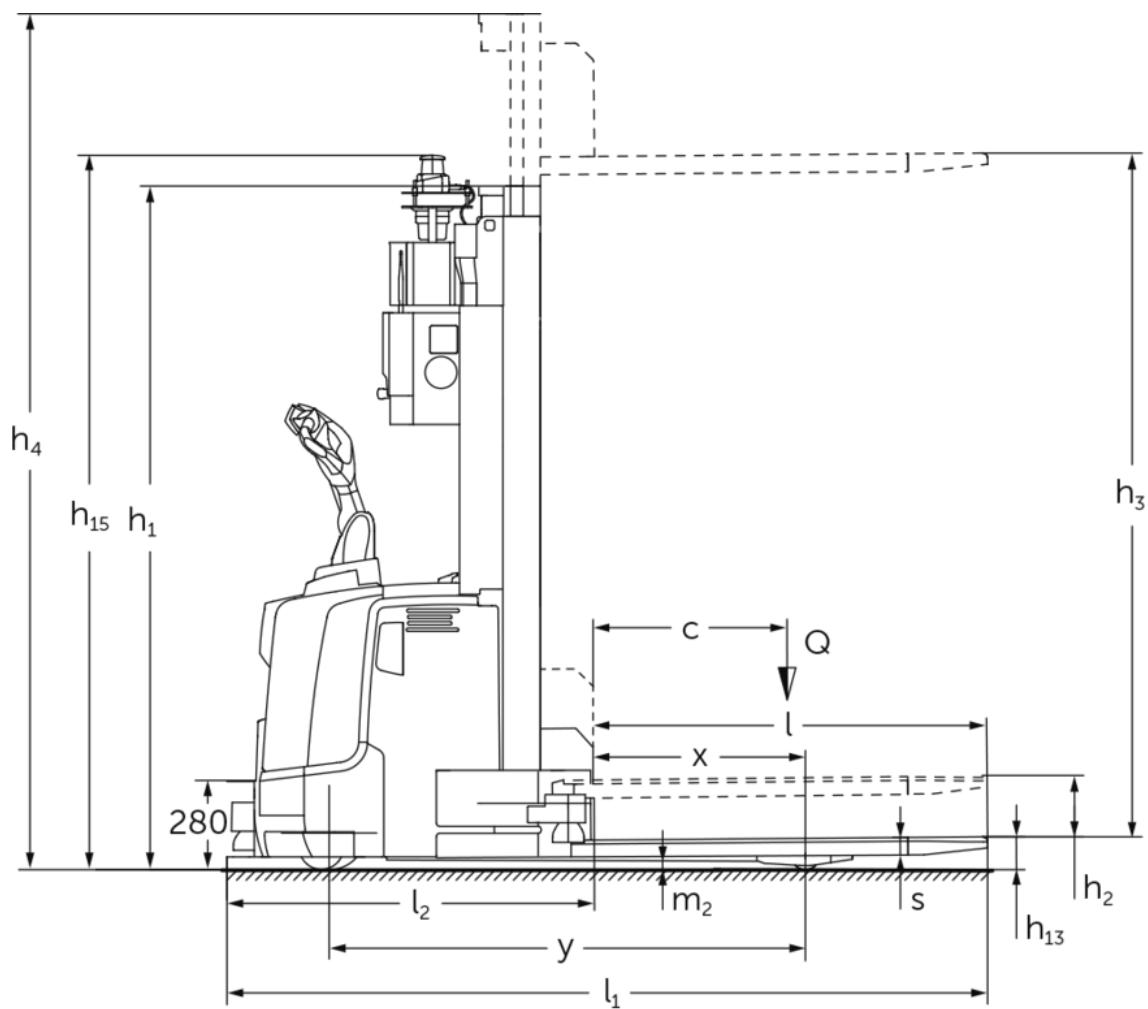
## **Aplicações de robôs móveis com altura de elevação alta** **ERC 213a / 217a**

Altura de elevação: 3100-4400 mm / Capacidade de carga:  
1300-1700 kg

**Li-ION**  
technology

**JUNGHEINRICH**

## ERC 213a / 217a



## ERC 213a / 217a

	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
ERC 213a				
Mastro telescópico duplo ZT	3100 mm 3800 mm 4400 mm	2150 mm 2500 mm 2750 mm	200 mm 200 mm 200 mm	3625 mm 4325 mm 4925 mm
ERC 217a	Elevação (h3)	Altura do mastro retraído (h1)	Elevação livre (h2)	Altura do mastro estendido (h4)
Mastro telescópico duplo ZT	2840 mm 3540 mm	2150 mm 2500 mm	200 mm 200 mm	3495 mm 4195 mm

## Tabela VDI

Características	1.1	Fabricante (nome curto)		Jungheinrich
	1.2	Denominação do fabricante	ERC 213a	ERC 217a
	1.3	Unidade de tração	Elétrico	
	1.4	Tipo de operação	Automático	
	1.5	Capacidade de carga/carga	Q kg	1300   1700
	1.6	Distância do centro de gravidade da carga	c mm	600
	1.8	Distância da carga	x mm	659
	1.9	Distância entre rodas	y mm	1496
	2.1.1	Peso próprio (incluindo bateria)	kg	1410   1460
Pesos	2.2	Carga por eixo com carga dianteira/traseira	kg	1060 / 1650   1080 / 2080
	2.3	Carga por eixo sem carga dianteira/traseira	kg	985 / 425   1000 / 410
	3.1	Pneus	Poliuretano (PU)	
Rodas/chassis	3.2	Tamanho do pneu, dianteiro	Ø 230 x 77	
	3.3	Tamanho do pneu, traseiro	Ø 85 x 110	Ø 85 x 85
	3.4	Rodas adicionais	Ø 140 x 54	
	3.5	Rodas, quantidade dianteira/traseira (x=tracionadas)	1x + 1/2	1x + 1/4
	3.6	Distância entre rodas, dianteira	b10 mm	515
	3.7	Distância entre rodas, traseira	b11 mm	400
	4.2	Altura do mastro retraído (h1)	h1 mm	2075
Dimensões básicas	4.2.1	Altura total	h15 mm	2285
	4.4	Elevação (h3)	h3 mm	3100   2840
	4.5	Altura do mastro estendido (h4)	h4 mm	3650   3520
	4.15	Altura rebaixada	h13 mm	90
	4.19	Comprimento total	l1 mm	2393
	4.20	Comprimento incluindo a parte inferior do garfo	l2 mm	1158
	4.21.1	Largura total	b1 mm	965
	4.22	Dimensões do garfo	s/e l mm	56 x 185 x 1235
	4.25	Distância externa dos garfos	b5 mm	570
	4.32	Desimpedimento do piso no centro da distância entre rodas	m2 mm	28   20
Performance	5.1	Velocidade de deslocamento com/sem carga	km/h	9 / 9   7 / 7
	5.8	Capacidade máx. subida da rampa com/sem carga	%	4 / 4   - / -
	5.10	Freio de serviço	regenerativo	
Motor elétrico/sistema eletrônico	6.1	Motor de tração, potência no regime S2 60 min	kW	3,2   2,8
	6.2	Motor de elevação, potência no regime S3	kW	3
	6.3	Bateria conforme DIN 43531/35/36	B 3 PzS	
	6.4	Tensão da bateria/capacidade nominal	V / Ah	24 / 375
	6.5	Peso da bateria	kg	273

Outros	8.1	Tipo de controle da unidade		speedCONTROL AC
	10.7	Nível sonoro conforme EN 12053	dB (A)	64

- Esta ficha técnica, conforme diretriz VDI 2198, menciona apenas os valores técnicos do veículo padrão. Pneus diferentes, outros tipos de mastro, acessórios adicionais etc. podem fornecer outros valores.

- 4.2.1: Com opções adicionais (como carregamento automático,Floor-Spot, detecção de obstáculos elevados) h15 +100 mm.
- 5.1: Na operação manual 3,0 km/h. Velocidades de deslocamento na direção da carga: máx. 5,4 km/h (1,5 m/s).
- 5.1: para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency 7,0 / 7,0 km/h
- 6.1: Para ERC 213a com o pacote de equipamentos Efficiency: 2,8 kW

Jungheinrich Lift Truck Ltda.

Equipamentos de Transporte, Lda.

Rod. Vice Prefeito Hermenegildo Tonolli, 2535

Galpão 2

CEP 13295-000

Itupeva – SP

Tel. +55 11 3511-6295

[contato@jungheinrich.com.br](mailto:contato@jungheinrich.com.br)

[www.jungheinrich.com.br](http://www.jungheinrich.com.br)

As unidades de produção alemãs em  
Norderstedt, Moosburg e Landsberg são ISO 9001  
certificadas, assim como nosso Centro de ISO 14001  
Peças Originais em Kaltenkirchen.

