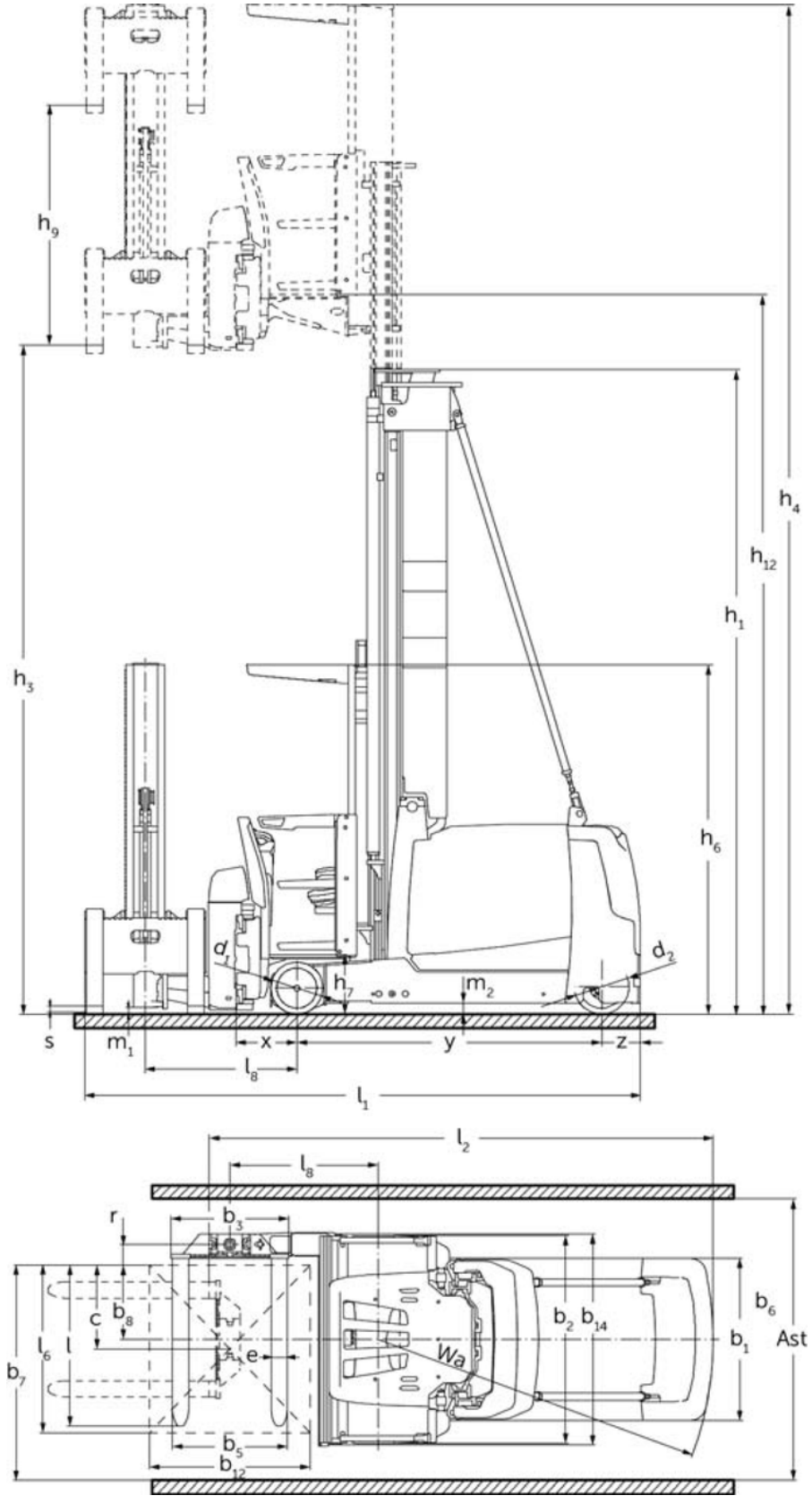
# Robot mobilny do zautomatyzowanej pracy w wąskich korytarzach roboczych

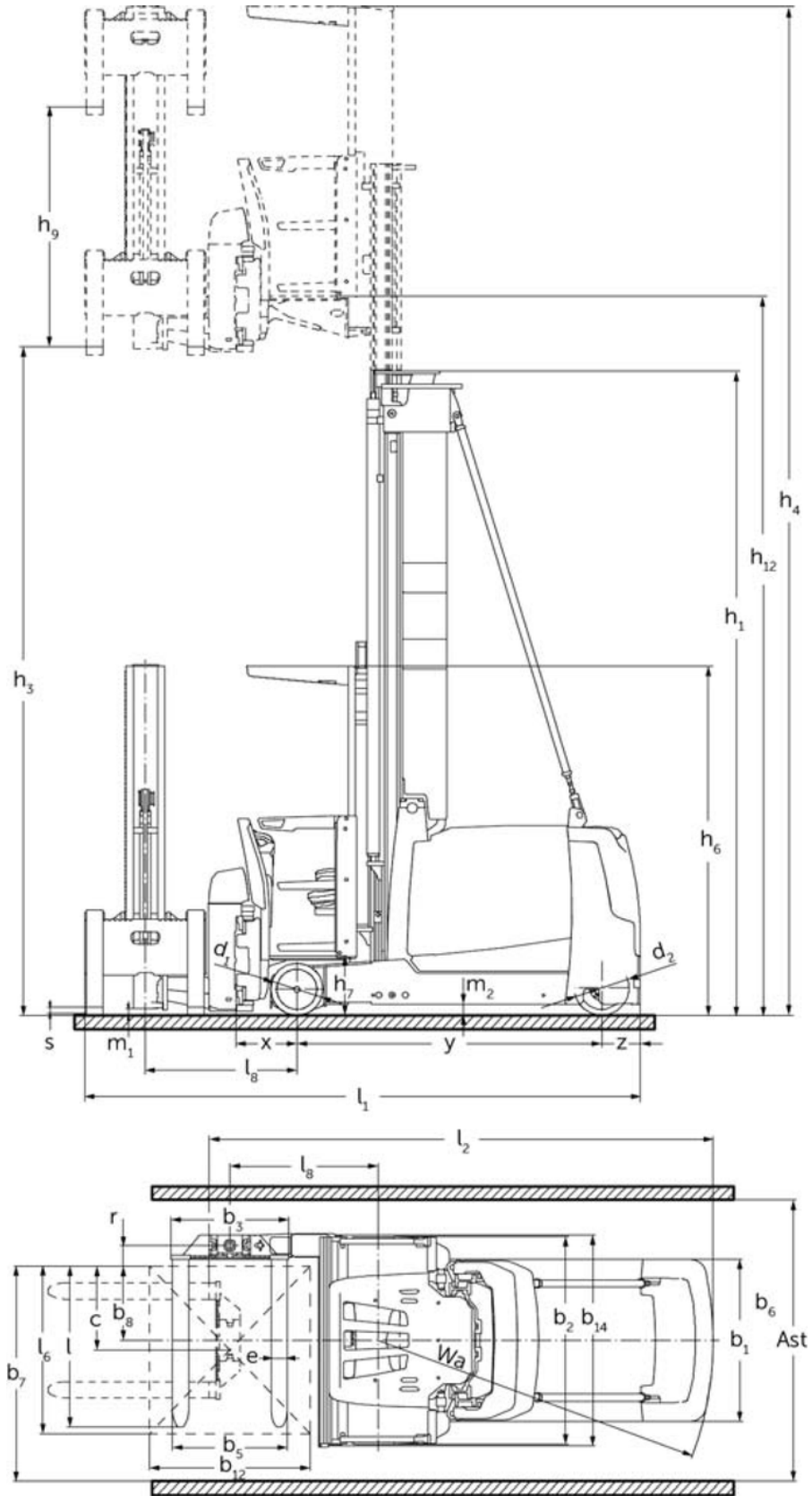
## EKX 5a

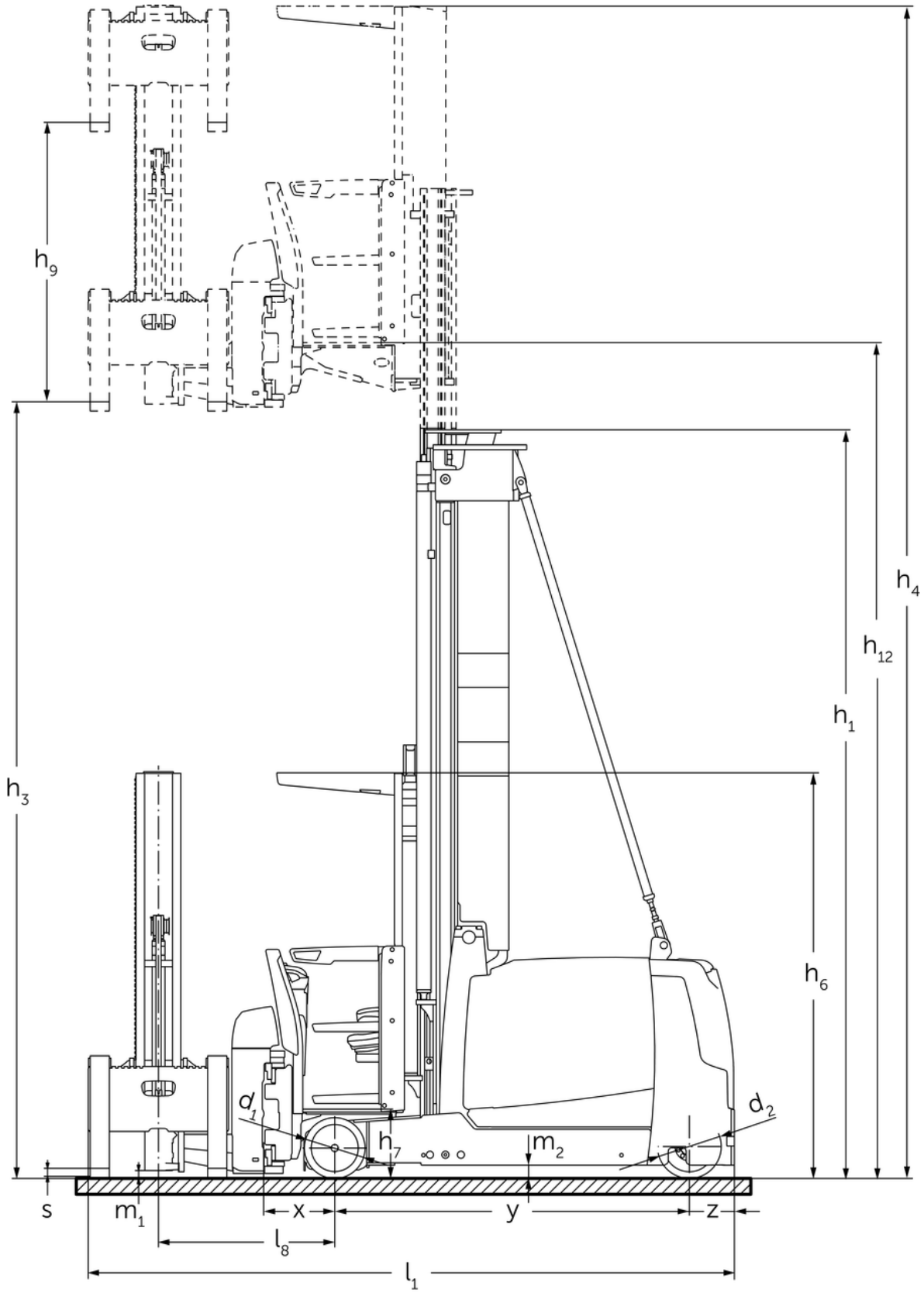
Wysokość podnoszenia: 11000-13000 mm / Udźwig: 1400-1600 kg

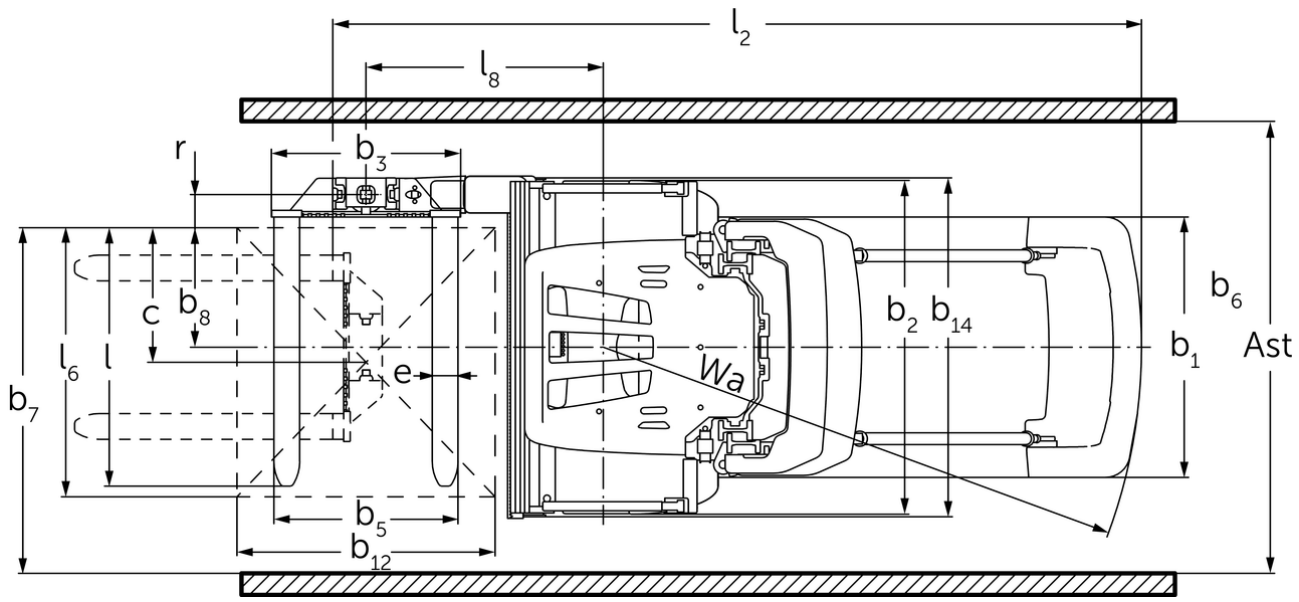
JUNGHEINRICH

# EKX 5a


h9
h4
h12
h1
h3
h6
α1
α2
h7
m2
s
m1
x
y
z
l8
l1
l2
l8
r
b3
c
b8
l6
l
e
b7
b5
b12
b2
b14
Wa
b6
b1
Ast


h9
h4
h12
h1
h3
h6
α1
α2
h7
m2
s
m1
x
y
z
l8
l1
l2
l8
r
b3
b6
c
b8
b2
b14
b1
Ast
l6
l
e
Wa
b7
b5
b12


h9
h4
h12
h1
h3
h6
α1
α2
h7
m2
s
m1
x
y
z
l8
l1


l2
l8
r
b3
b8
c
l6
l
e
b7
b5
b12
b2
b14
Wa
b1
b6
Ast

# EKX 5a

| EKX 514a, EKX 516ka, EKX 516a | Wysokość podnoszenia (h3) | Wysokość masztu w stanie złożonym (h1) | Wolny skok (h2) | Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4) |
|---|---|---|---|---|
| Podwójny maszt ZT | 3000 mm | 2705 mm | | 5550 mm |
| | 3500 mm | 2955 mm | | 6050 mm |
| | 4000 mm | 3205 mm | | 6550 mm |
| | 4500 mm | 3455 mm | | 7050 mm |
| | 5000 mm | 3705 mm | | 7550 mm |
| | 5500 mm | 3955 mm | | 8050 mm |
| | 6000 mm | 4205 mm | | 8550 mm |
| | 6500 mm | 4555 mm | | 9050 mm |
| | 7000 mm | 4805 mm | | 9550 mm |
| | 7500 mm | 5055 mm | | 10050 mm |
| | 8000 mm | 5305 mm | | 10550 mm |
| | 8500 mm | 5655 mm | | 11050 mm |
| | 9000 mm | 5905 mm | | 11550 mm |
| | 9500 mm | 6155 mm | | 12050 mm |
| Potrójny maszt DZ | 4000 mm | 2550 mm | | 6550 mm |
| | 4500 mm | 2710 mm | 160 mm | 7050 mm |
| | 5000 mm | 2895 mm | 345 mm | 7550 mm |
| | 5500 mm | 3095 mm | 545 mm | 8050 mm |
| | 6000 mm | 3295 mm | 745 mm | 8550 mm |
| | 6500 mm | 3495 mm | 945 mm | 9050 mm |
| | 7000 mm | 3695 mm | 1145 mm | 9550 mm |
| | 7500 mm | 3895 mm | 1345 mm | 10050 mm |
| | 8000 mm | 4095 mm | 1545 mm | 10550 mm |
| | 8500 mm | 4295 mm | 1745 mm | 11050 mm |
| | 9000 mm | 4495 mm | 1945 mm | 11550 mm |
| | 9250 mm | 4595 mm | 2045 mm | 11800 mm |
| | 9500 mm | 4695 mm | 2145 mm | 12050 mm |
| **EKX 516a** | **Wysokość podnoszenia (h3)** | **Wysokość masztu w stanie złożonym (h1)** | **Wolny skok (h2)** | **Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4)** |
| Potrójny maszt DZ | 11000 mm | 5215 mm | 2665 mm | 13550 mm |
| | 11500 mm | 5395 mm | 2845 mm | 14050 mm |
| | 12000 mm | 5565 mm | 3015 mm | 14550 mm |
| | 12500 mm | 5750 mm | 3200 mm | 15050 mm |
| | 13000 mm | 5950 mm | 3400 mm | 15550 mm |
| | 13500 mm | 6250 mm | 3700 mm | 16050 mm |
| | 14000 mm | 6550 mm | 4000 mm | 16550 mm |
| | 14500 mm | 6850 mm | 4300 mm | 17050 mm |
| **EKX 516ka, EKX 516a** | **Wysokość podnoszenia (h3)** | **Wysokość masztu w stanie złożonym (h1)** | **Wolny skok (h2)** | **Wysokość masztu w stanie** |

| | | | | wysuniętym (h4) |
|---|---|---|---|---|
| Podwójny maszt ZT | 10000 mm | 6405 mm | | 12550 mm |
| | 10500 mm | 6655 mm | | 13050 mm |
| Potrójny maszt DZ | 10000 mm | 4875 mm | 2325 mm | 12550 mm |
| | 10500 mm | 5045 mm | 2495 mm | 13050 mm |

# Dane techniczne według VDI

| | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Właściwości | 1.1 | Producent (nazwa skrócona) | | | Jungheinrich | | |
| | 1.2 | Typ | | | EKX 514a | EKX 516ka | EKX 516a |
| | 1.3 | Napęd | | | akumulatorowy | | |
| | 1.4 | Obsługa wózka z pozycji operatora | | | automatycznie | | |
| | 1.5 | Udźwig / ładunek | Q | kg | 1400 | 1600 | |
| | 1.6 | Odległość środka ciężkości ładunku od czoła wideł | c | mm | 600 | | |
| | 1.8 | Odległość czoła wideł od osi kół | x | mm | 445 | | |
| | 1.9 | Rozstaw osi kół | y | mm | 1840 | 1950 | 2220 |
| Ciężary | 2.1.1 | Masa własna (wraz z akumulatorem) | | kg | 6350 | 6750 | 7900 |
| | 2.2 | Nacisk na oś z ładunkiem przód / tył | | kg | 5720 / 1880 | 6190 / 2060 | 6590 / 2810 |
| | 2.3 | Nacisk na oś bez ładunku przód / tył | | kg | 3850 / 2500 | 3980 / 2770 | 4480 / 3420 |
| Koła / układ jezdny | 3.1 | Ogumienie | | | Besthane | | |
| | 3.2 | Wymiary kół, przód | | | Ø 380 x 192 | | |
| | 3.3 | Wymiary kół, tył | | | Ø 400 x 160 | | |
| | 3.5 | Liczba kół przód / tył (x = napęd) | | | 2 / 1x | | |
| | 3.6 | Rozstaw kół, przód | b10 | mm | 1258 | | |
| Wymiary | 4.2 | Wysokość masztu w stanie złożonym (h1) | h1 | mm | 2955 | | |
| | 4.4 | Wysokość podnoszenia (h3) | h3 | mm | 3500 | | |
| | 4.5 | Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4) | h4 | mm | 6050 | | |
| | 4.8 | Wysokość fotela | h7 | mm | 430 | | |
| | 4.19 | Długość całkowita | l1 | mm | 3665 | 3775 | 4045 |
| | 4.20 | Długość korpusu wózka | l2 | mm | 3379 | 3489 | 3759 |
| | 4.21.1 | Szerokość całkowita | b1 | mm | 1210 | | |
| | 4.21.2 | Szerokość całkowita | b2 | mm | 1450 | | |
| | 4.22 | Wymiary wideł | s/e/l | mm | 50 x 120 x 1200 | | |
| | 4.25 | Zewnętrzny rozstaw wideł | b5 | mm | 560 | | |
| | 4.31 | Prześwit pod masztem z ładunkiem | m1 | mm | 80 | | |
| | 4.32 | Prześwit pomiędzy osiami kół | m2 | mm | 80 | | |
| Osiągi | 5.1 | Prędkość jazdy z ładunkiem / bez ładunku | | km/h | 10,5 / 10,5 | 12 / 12 | |
| | 5.10 | Hamulec roboczy | | | przeciwprądowy | | |
| | 5.11 | Hamulec postojowy | | | elektryczny | | |

| | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|
| Silniki | 6.1 | Silnik jazdy, S2 60 min | kW | 9 | | |
| | 6.2 | Silnik podnoszenia, S3 | kW | 25 | | |
| | 6.3 | Akumulator wg DIN 43531 / 35 / 36 | | 3 PzS 465 | 4 PzS 620 | 6 PzS 930 |
| | 6.4 | Pojemność akumulatora (znamionowa) | V / Ah | 80 / 465 | 80 / 620 | 80 / 930 |
| | 6.5 | Masa akumulatora | kg | 1238 | 1558 | 2178 |
| | 6.6 | Zużycie energii wg cyklu VDI | kWh/h | 0 | | |
| | 6.6.1 | Zużycie energii wg cyklu EN16796 | kWh/h | 4,94 | | |
| | 6.6.2 | Równoważnik CO2 zgodnie z normą EN ISO 23308 | kg/h0 | 2,6 | | |
| Inne | 8.1 | Rodzaj sterowania jazdą | | silnik reluktancyjny synchroniczny | | |
| | 10.5 | Układ kierowniczy | | elektryczny | | |
| | 10.7 | Poziom ciśnienia akustycznego wg EN12053 | dB (A) | 64 | | |

- Niniejsza karta katalogowa zgodnie z wytycznymi VDI 2198 zawiera jedynie parametry wózka standardowego. W przypadku zastosowania innego ogumienia, innych masztów, osprzętu itp. parametry te mogą ulec zmianie.

**Jungheinrich Polska Sp. z o.o.**

ul. Świerkowa 3, Bronisze k. Warszawy
05-850 Ożarów Mazowiecki
PL1130082801
telefon +48 22 332 88 00
fax +48 22 332 88 01
infolinia 0801 300 801
info@jungheinrich.pl

www.jungheinrich.pl

Niemieckie zakłady produkcyjne w Norderstedt, Moosburgu i Landsbergu oraz nasze Centrum Części Zamiennych w Keltenkirchen posiadają certyfikaty ISO.

ISO 9001
ISO 14001

Wózki jezdniowe firmy Jungheinrich spełniają europejskie wymogi bezpieczeństwa.

CE

JUNGHEINRICH