

Robot mobilny do transportu poziomego i pionowego

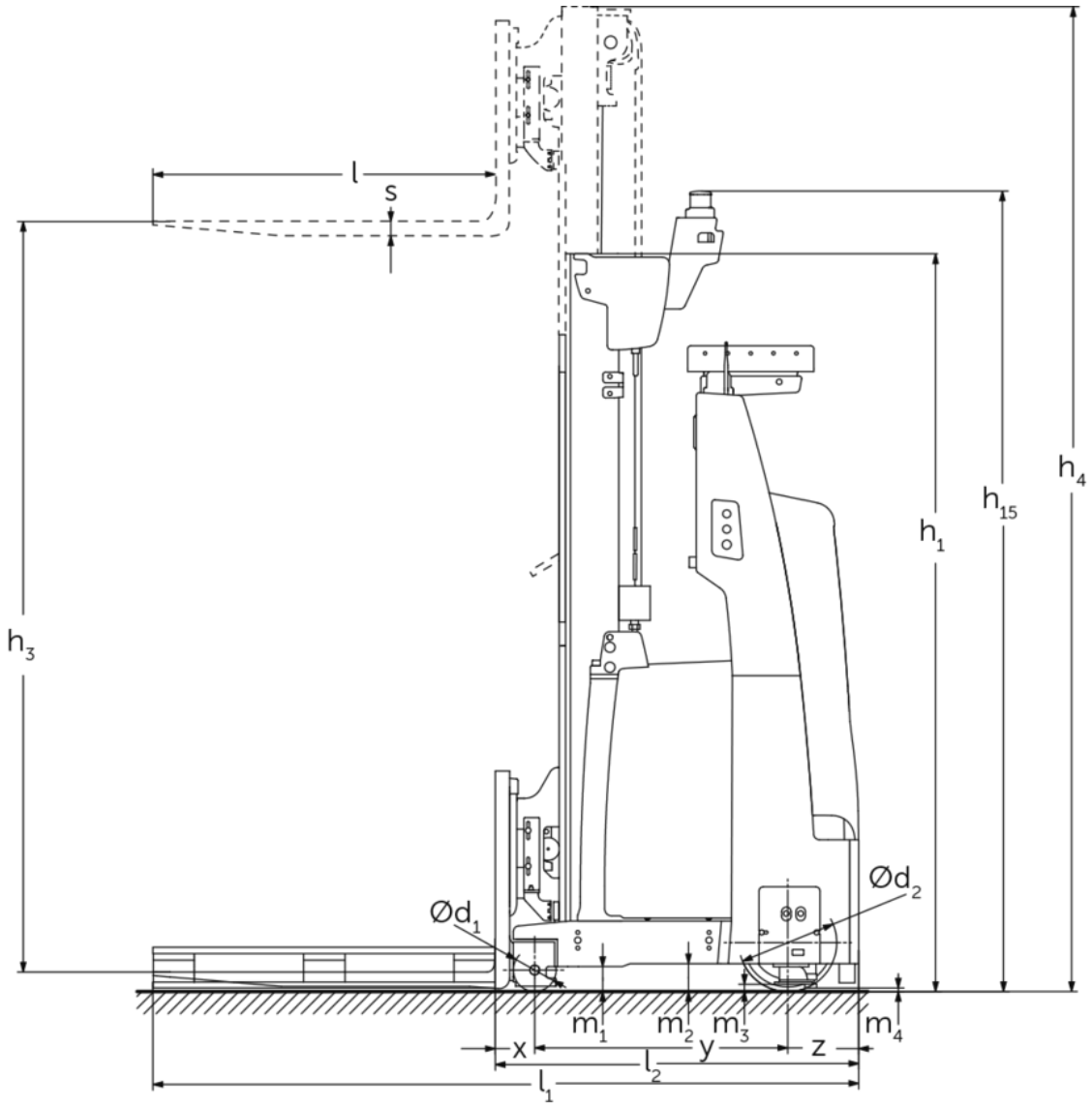
EKS 215a

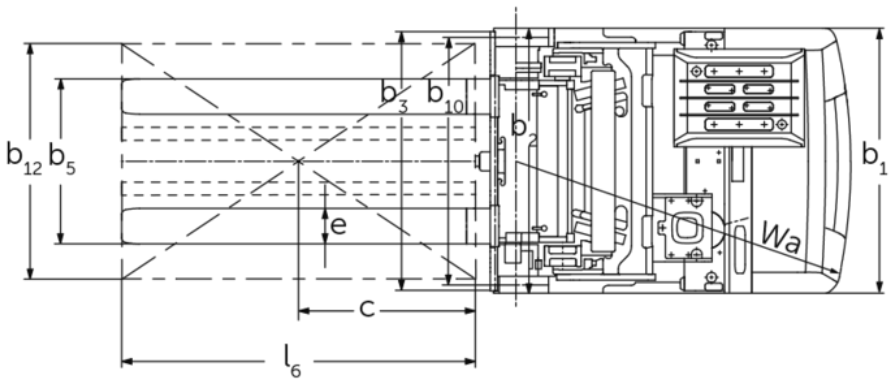
Wysokość podnoszenia: 2750-6000 mm / Udźwig: 1500 kg

LI-ION technology

JUNGHEINRICH

EKS 215a


l
s
h3
h1
h15
h4
Ød1
Ød2
m1
m2
m3
m4
x
y
z
l2
l1


b12
b5
b3
b10
b2
b1
e
Wa
c
l6

EKS 215a

EKS 215a	Wysokość podnoszenia (h3)	Wysokość masztu w stanie złożonym (h1)	Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4)
Podwójny maszt ZT	2750 mm	2240 mm	3610 mm
	2800 mm	2365 mm	3760 mm
	3500 mm	2590 mm	4335 mm
	4250 mm	2990 mm	5110 mm
	4750 mm	3240 mm	5610 mm
	5000 mm	3370 mm	5865 mm
	5500 mm	3640 mm	6385 mm
	6000 mm	3890 mm	6885 mm
Pojedynczy maszt E	1600 mm	2475 mm	2497 mm

Dane techniczne według VDI

Właściwości	1.1	Producent (nazwa skrócona)			Jungheinrich
	1.2	Typ			EKS 215a
	1.3	Napęd			akumulatorowy
	1.4	Obsługa wózka z pozycji operatora			automatycznie
	1.5	Udźwig / ładunek	Q	kg	1500
	1.6	Odległość środka ciężkości ładunku od czoła wideł	c	mm	600
	1.8	Odległość czoła wideł od osi kół	x	mm	138
	1.9	Rozstaw osi kół	y	mm	887
Ciężary	2.1.1	Masa własna (wraz z akumulatorem)		kg	3280
	2.2	Nacisk na oś z ładunkiem przód / tył		kg	4110 / 670
	2.3	Nacisk na oś bez ładunku przód / tył		kg	1360 / 1920
Koła / układ jezdny	3.1	Ogumienie			Poliuretan (PU)
	3.2	Wymiary kół, przód			Ø 343 x 114
	3.3	Wymiary kół, tył			Ø 150 x 135
	3.5	Liczba kół przód / tył (x = napęd)			2 / 1x
Wymiary	4.2	Wysokość masztu w stanie złożonym (h1)	h1	mm	2590
	4.2.1	Wysokość całkowita	h15	mm	2730
	4.4	Wysokość podnoszenia (h3)	h3	mm	3500
	4.5	Wysokość masztu w stanie wysuniętym (h4)	h4	mm	4335
	4.19	Długość całkowita	l1	mm	2492
	4.20	Długość korpusu wózka	l2	mm	1275
	4.21.1	Szerokość całkowita	b1	mm	900
	4.22	Wymiary wideł	s/e/l	mm	50 x 120 x 1200
	4.25	Zewnętrzny rozstaw wideł	b5	mm	856
	4.31	Prześwit pod masztem z ładunkiem	m1	mm	87
	4.32	Prześwit pomiędzy osiami kół	m2	mm	97
	4.34.2	Szerokość korytarza roboczego (paleta 800x1200 wzdłuż)	Ast	mm	3300
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy z ładunkiem / bez ładunku		km/h	5 / 7
	5.2	Prędkość podnoszenia z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,25 / 0,3
	5.3	Prędkość opuszczania z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,3 / 0,25
	5.10	Hamulec roboczy			przeciwprądowy
	5.11	Hamulec postojowy			elektryczny

Silniki	6.1	Silnik jazdy, S2 60 min	kW	6
	6.2	Silnik podnoszenia, S3	kW	8
	6.3	Akumulator wg DIN 43531 / 35 / 36		5 PzS 775
	6.4	Pojemność akumulatora (znamionowa)	V / Ah	24 / 775
Inne	8.1	Rodzaj sterowania jazdą		AC
	10.5	Układ kierowniczy		elektryczny
	10.7	Poziom ciśnienia akustycznego wg EN12053	dB (A)	65

- Niniejsza karta katalogowa zgodnie z wytycznymi VDI 2198 zawiera jedynie parametry wózka standardowego. W przypadku zastosowania innego ogumienia, innych masztów, osprzętu itp. parametry te mogą ulec zmianie.

Wartości w tabeli dotyczą masztu ZT3500 mm.

– Nr VDI 4.2.1: Wysokość wózka z masztem złożonym, łącznie z wysokością skanera laserowego: h15 = h1 + 140 mm.
– Nr VDI 4.2.5: Zewnętrzny rozstaw wideł regulowany w siatce: 336 / 412 / 488 / 565 / 641 / 717 / 793 / 856 mm
– Nr VDI 5.1: Prędkość w kierunku ładunku: 4,3 km/h.

Jungheinrich Polska Sp. z o.o.

ul. Świerkowa 3, Bronisze k. Warszawy
05-850 Ożarów Mazowiecki
PL1130082801
telefon +48 22 332 88 00
fax +48 22 332 88 01
infolinia 0801 300 801

info@jungheinrich.pl

www.jungheinrich.pl

Niemieckie zakłady produkcyjne w Norderstedt, Moosburgu i Landsbergu oraz nasze Centrum Części Zamiennych w Keltenkirchen posiadają certyfikaty ISO.

ISO 9001
ISO 14001

Wózki jezdniowe firmy Jungheinrich spełniają europejskie wymogi bezpieczeństwa.

CE

JUNGHEINRICH